

Задача оптимального управления с фазовыми ограничениями в распределенной нелинейной модели роста злокачественных клеток

Братусь А.С., Коваленко С.Ю.

12.10.2012

Murray: оценка параметров

Коэффициент диффузии в чашке Петри:

$$x = \frac{x}{R_0}, \quad t = \frac{D}{R_0^2} t, \quad c(x, t) = \frac{c\left(\frac{x}{R_0}, \frac{D}{R_0^2} t\right)}{c_0} \quad (*)$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial c}{\partial t} = D \nabla^2 c, \\ \mathbf{n} \cdot \nabla c(R_0, t) = 0, \quad R_0 = 4 \text{ см}, \\ c(r, 0) = c_0 H(R - r), \quad R = 1 \text{ см} \end{array} \right. \xrightarrow{(*)} \left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial c}{\partial t} = \frac{\partial^2 c}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial c}{\partial r}, \quad 0 < r < 1 \\ \frac{\partial c}{\partial r} = 0, \quad r = 1, \\ c(r, 0) = H(\lambda - r), \quad \lambda = \frac{1}{4}. \end{array} \right.$$

$$c_{ring}(r, t; r_0) = \frac{1}{4\pi t} \exp\left(-\frac{r^2 + r_0^2}{4t}\right) I_0\left(\frac{rr_0}{2t}\right) \sim \frac{1}{4\pi t} \exp\left(-\frac{r^2 + r_0^2}{4t}\right) \left[1 + \frac{1}{4} \left(\frac{rr_0}{2t}\right)^2 + \mathcal{O}\left(\left(\frac{rr_0}{2t}\right)^4\right)\right]$$

$$c(r, t) = 2\pi \int_0^\lambda c_{ring}(r, t; r_0) r_0 \sim e^{-\frac{r^2}{4t}} \left(1 - e^{-\frac{\lambda^2}{4t}}\right) + \frac{r^2}{4t} e^{-\frac{r^2}{4t}} \left[1 - \left(1 + \frac{\lambda^2}{4t}\right) e^{-\frac{\lambda^2}{4t}}\right] + \dots$$

если $\nu = \frac{r\lambda}{2t} = \frac{r}{8t}$ достаточно мало.

Murray: оценка параметров

Коэффициент диффузии клеток и скорость размножения:

$$\begin{cases} \frac{\partial c}{\partial t} = D\nabla^2 c + \rho c, & r \leq R_0 \\ \mathbf{n} \cdot \nabla c = 0, & r = R_0, \\ c(r, 0) = N\delta(r) \end{cases} \quad (1)$$

$$c(r, t) \sim \frac{N}{4\pi Td} \exp\left\{\rho t - \frac{r^2}{4Dt}\right\}, \text{ для достаточно больших } R_0$$

$$D \approx \frac{r^2}{4\rho t^2} = \frac{v^2}{4\rho}, \quad t: \rho t \gg \ln t$$

Задачи в монографии Murray

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial c_1}{\partial t} = D\nabla^2 c_1 + \rho_1 c_1 - K_1(t)c_1 - K_2(t)c_1, \\ \frac{\partial c_2}{\partial t} = D\nabla^2 c_2 + \rho_2 c_2 - K_2(t)c_2, \\ \mathbf{n} \cdot \nabla c_s = 0, \quad x \in \partial B, \\ c_s(x, 0) = f(x) = a_s \exp\left(\frac{-(x-x_0)^2}{b}\right) \end{array} \right. \quad (2)$$

$$K_1(t) = \begin{cases} k_1 & \text{если } t_{1,i} \leq t \leq t_{1,i+1}, \quad i = 1, 3 \dots 9 \\ 0 & \text{в остальных случаях,} \end{cases}$$

$$K_2(t) = \begin{cases} k_2 & \text{если } t_{2,1} + 4 \leq t \leq t_{2,2} + 6, \\ k_2 & \text{если } t_{2,3} \leq t \leq t_{2,4} + 2, \\ 0 & \text{в остальных случаях,} \end{cases}$$

$$D(x) = \begin{cases} D_g, & \text{в серой области,} \\ D_w, & \text{в белой области.} \end{cases}$$

A. Friedman

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial x(r,t)}{\partial t} + \operatorname{div}(xu) = \lambda x - \beta xv - \text{неинфицированные кл.}, \\ \frac{\partial y(r,t)}{\partial t} + \operatorname{div}(yu) = \beta xv - kyz - \delta y - \text{инфицированные кл.}, \\ \frac{\partial n(r,t)}{\partial t} + \operatorname{div}(nu) = kyz + \delta y - \mu n - \text{мёртвые кл.}, \\ \frac{\partial z(r,t)}{\partial t} + \operatorname{div}(zu) = syz + c(z)z\delta q - Pz - \text{иммунные кл.}, \\ \frac{\partial v}{\partial t} - D_w \Delta w = b\delta y - k_0 vz - \gamma v - \text{свободный вирус.} \end{array} \right. \quad (3)$$

$$\frac{dR(t)}{dt} = u(R(t), t)$$

$$x + y + n + z = \theta \Rightarrow \frac{\theta}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} (r^2 u(r, t)) = \lambda x - \mu n + syz - c(z)z - Pz.$$

$$u(0, t) = 0; \quad \frac{\partial v}{\partial r}(0, t) = 0, \quad \frac{\partial v}{\partial r}(R(t), t) = 0;$$

$$R(0) = 2\text{mm}; \quad x(r, 0), y(r, 0), z(r, 0), v(r, 0).$$

Математическая модель 1

c — концентрация раковых клеток, h — лекарства, N — здоровых клеток

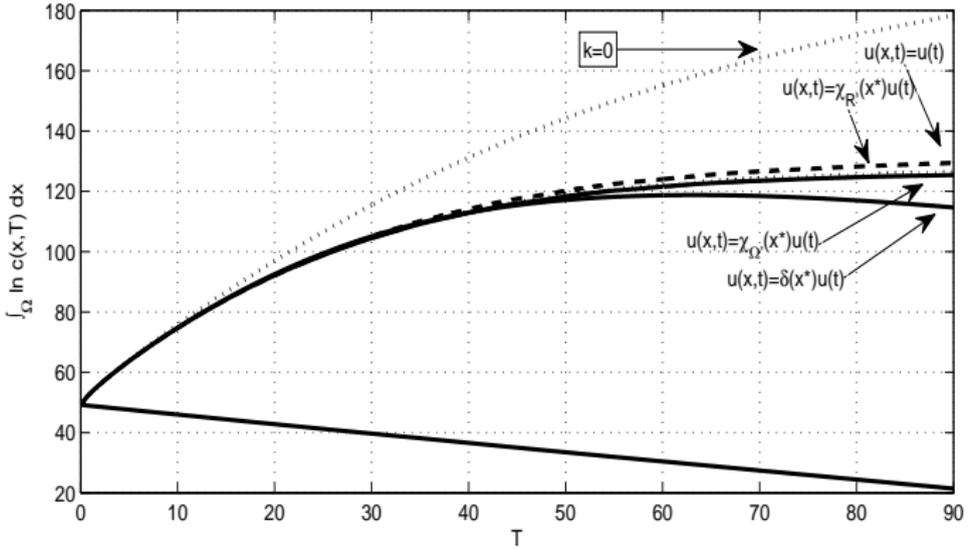
$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial c(x,t)}{\partial t} = \rho_1 c(x,t)(1 - \beta_1 \ln c(x,t)) + A_{\alpha_1} c(x,t) - k_1 c(x,t)G(h), \\ \frac{\partial N(x,t)}{\partial t} = \rho_2 N(x,t)(1 - \beta_2 \ln N(x,t)) + A_{\alpha_2} N(x,t) - k_2 N(x,t)G(h) - \frac{l_1 c(x,t)N(x,t)}{l_2 + c(x,t)}, \\ \frac{\partial h(x,t)}{\partial t} = -\gamma h(x,t) + A_{\alpha} h(x,t) + u(x,t). \end{array} \right.$$

$$A_{\alpha} c(x,t) := \sum_{i=1}^2 \frac{\partial}{\partial x_i} (D(x)(c(x,t))^{2\alpha} \cdot \frac{\partial c(x,t)}{\partial x_i}), \quad G(h) = \frac{h}{1+h};$$

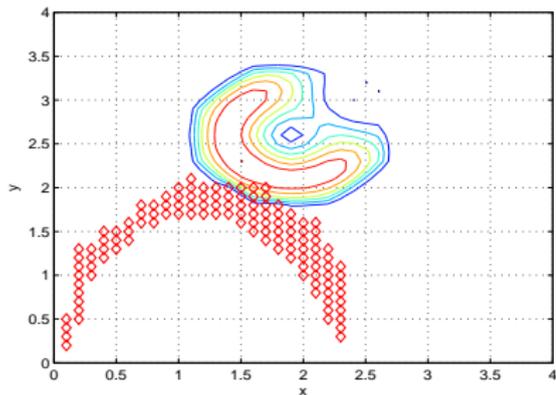
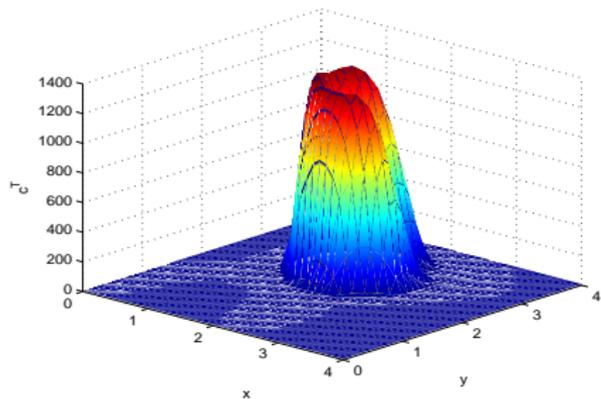
$$c(x,0) = c_0(x), \quad N(x,0) = N_0(x), \quad h(x,0) = 0;$$

$$\frac{\partial c(x,t)}{\partial n} \Big|_{\Gamma \times (0,T]} = 0, \quad \frac{\partial N(x,t)}{\partial n} \Big|_{\Gamma \times (0,T]} = 0, \quad \frac{\partial h(x,t)}{\partial n} \Big|_{\Gamma \times (0,T]} = 0;$$

Graphics



$$c^T \text{ for } u(x, t) = \chi_R(x, x^*)u(t)$$



Значения параметров

1. Скорость роста раковых клеток:

$$\rho = 0.012 \text{день}^{-1};$$

2. Скорость смерти раковых клеток под влиянием химиотерапии:

$$k = 0.0196 \text{день}^{-1};$$

3. Максимальная плотность раковых клеток:

$$c_{lim} = 10^5 \frac{\text{клеток}}{\text{день}^2}; \implies \ln c_{lim} = \frac{1}{\beta} = 11.5;$$

4. Коэффициенты диффузии, в случае, когда $\alpha = 0$:

$$D_g^0 = 0.0013 \frac{\text{см}^2}{\text{день}}; \quad D_w^0 = 0.005 \frac{\text{см}^2}{\text{день}};$$

Первая задача оптимального управления

Ω :

$$\int_D \ln N(x, y, t) dx \geq N^*$$

$$\int_D \ln c(x, y, t) dx \leq c^*$$

$$\int_D h(x, y, t) dx \leq h^*$$

Найти, при каких значениях параметров $\exists u$:

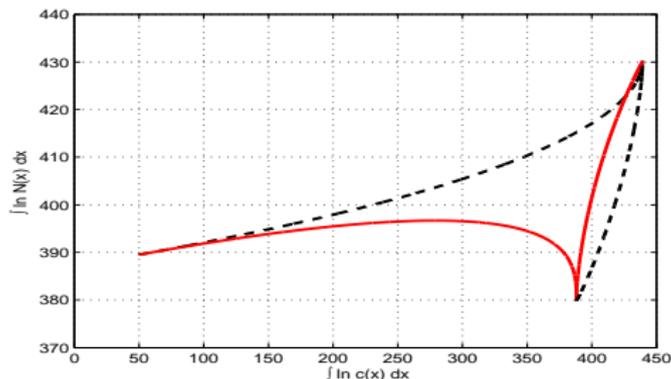
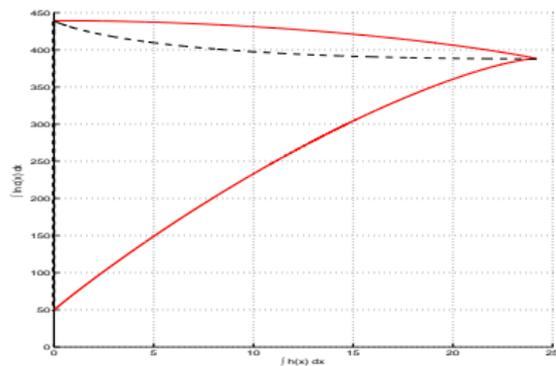
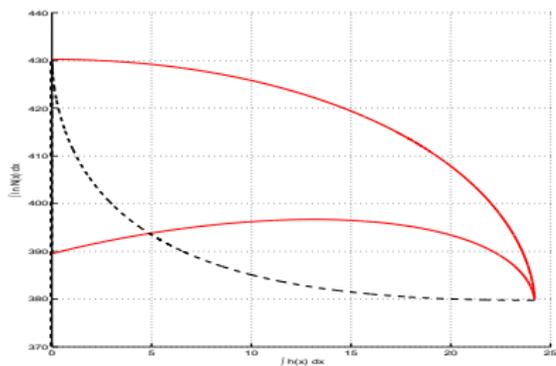
$$u(t) = q, \quad t_{i+1} - t_i = \tau_1,$$

$$u(t) = 0, \quad t_{i+2} - t_{i+1} = \tau_2,$$

$$i = 1, 3 \dots 2k + 1$$

$$T_\Omega \rightarrow \infty$$

Циклический режим: $\int \ln N(t) dx$, $\int \ln c(t) dx$, $\int h(t) dx$



Ограничения на параметры

$$N^* < \frac{\rho_2 S - l_1 S - k_2 \frac{q}{q+\gamma} + S \frac{l_1 l_2}{l_2 + \frac{\rho_1 S - k_1 \frac{q}{q+\gamma}}{\rho_1 \beta_1}}}{\rho_2 \beta_2} - u = q, \text{ для } \forall t$$

$$C^* > \frac{S}{\beta_1}; \text{ и } H^* \geq \frac{Sq}{\gamma} - t \rightarrow \infty$$

$$C^* < \frac{S}{\beta_1} - u = 0, \text{ для } \forall t$$

Вторая задача оптимального управления

Ω :

$$\int_D \ln N(x, y, t) dx \geq N^*$$

$$\int_D \ln c(x, y, t) dx \leq c^*$$

$$\int_D h(x, y, t) dx \leq h^*$$

Найти, при каких значениях параметров $\exists u$:

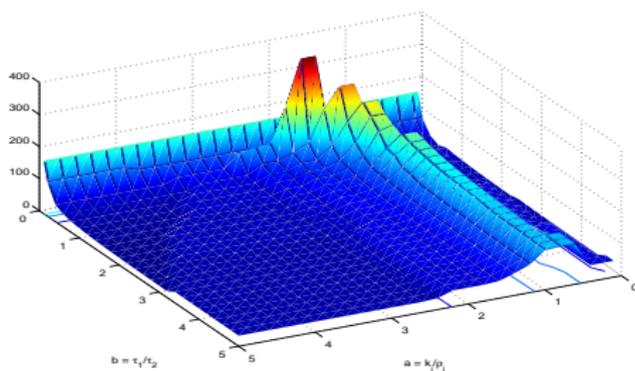
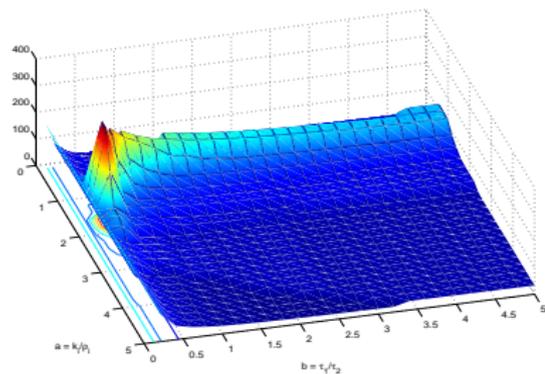
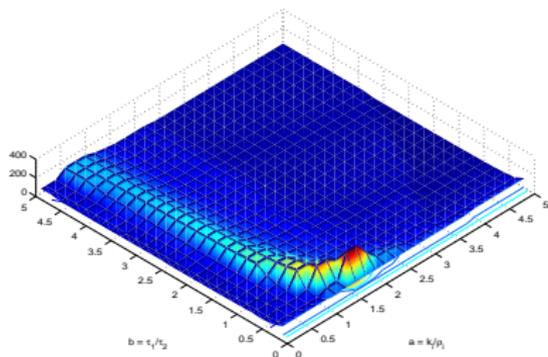
$$u(t) = q, \quad t_{i+1} - t_i = \tau_1,$$

$$u(t) = 0, \quad t_{i+2} - t_{i+1} = \tau_2,$$

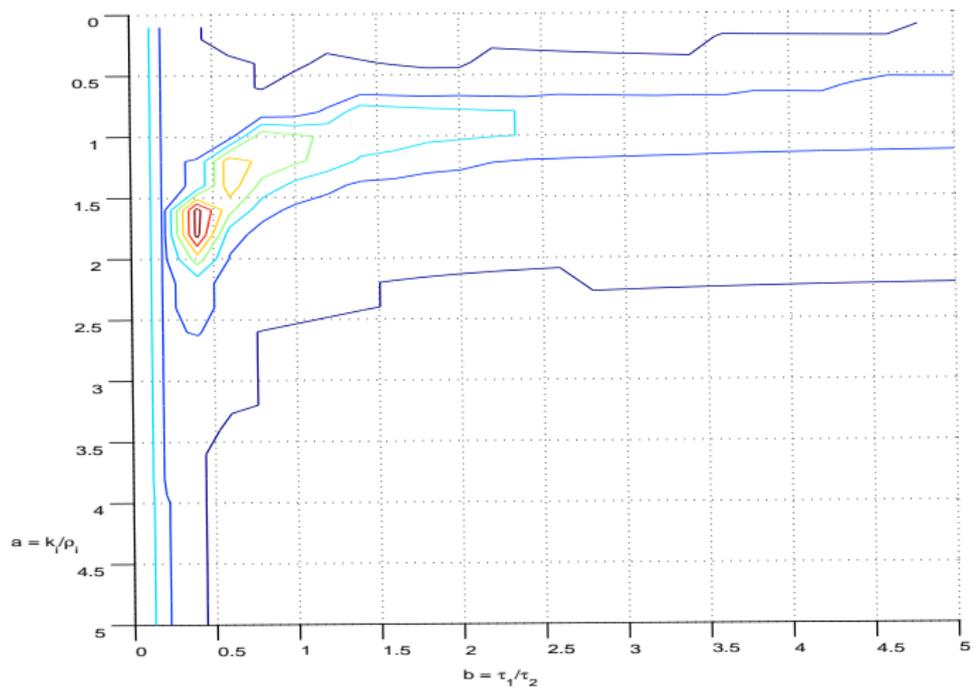
$$i = 1, 3 \dots 2k + 1$$

$$T_\Omega \longrightarrow \sup$$

$$a = \frac{k_i}{\rho_i}, \quad b = \frac{\tau_1}{\tau_2}$$



$$a = \frac{k_i}{\rho_i}, \quad b = \frac{\tau_1}{\tau_2}$$



Третья задача оптимального управления

Ω :

$$\int_D \ln N(x, y, t) dx \geq N^*$$

$$\int_D \ln c(x, y, t) dx \leq c^*$$

$$\int_D h(x, y, t) dx \leq h^*$$

Найти такое $u(t)$:

$$0 \leq u(t) \leq q;$$

$$T_\Omega \rightarrow \sup$$

Алгоритм

1. В зависимости от того, где находится начальная фазовая точка, управляют таким образом ($u = 0$ или $u = q$), чтобы точка попала в допустимую область.
 2. Проводятся «усы» — траектории с максимальным и минимальным управлениями. Траектория ($u = q$) пересечёт границу N^* . Траектория ($u = 0$) пересечёт границу C^* .
 3. На этих траекториях ищутся те точки, с которых можно менять управление на противоположное - тогда траектория ($u = q$) коснется границы C^* , траектория ($u = 0$) — границы N^* .
 4. Далее управление не меняется до следующей встречи с границей
- Утверждается, что движение принимает периодический режим, траектория становится вписанной в куб «восьмёркой»